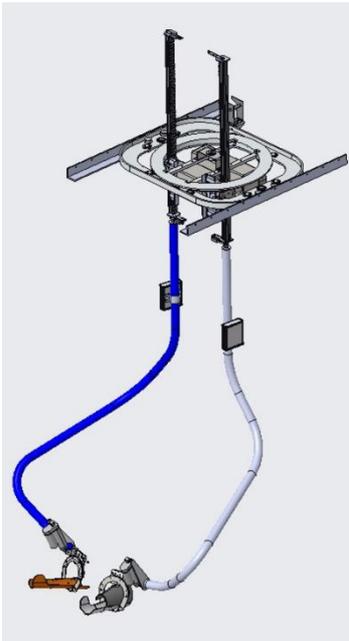


Funcionamiento y características técnicas destacables



Toda la estructura del exoesqueleto se apoya sobre unos raíles que están en el techo. El sistema se desplaza libremente a donde el operador necesite ir y permite una rotación de 360° de toda la estructura.

Se sostiene y se alimenta mediante la **Unidad de Acción**, que alberga el motor principal que impulsa el movimiento del exoesqueleto. Este motor accionará el movimiento de unas **cremalleras** unidas a los brazos donde los operadores podrán introducir sus antebrazos, produciendo de esta manera la subida y bajada de sus extremidades y reduciendo la fuerza a emplear. Se coloca en el cuerpo del usuario y actúa como un amplificador que aumenta, refuerza y restaura el rendimiento del operador. Cubriendo únicamente las partes necesarias del cuerpo del operador, ofrece gran movilidad y libertad de movimiento.

Los antebrazos del prototipo cuentan con **sensores de presión y movimiento** que identifican cuando el operador realiza un gran esfuerzo para levantar un peso considerable y, en ese momento, activan toda la estructura funcional del exoesqueleto. El cambio de presión hará que el motor active las cremalleras, según las necesidades del operador y el tipo de movimiento que deba realizar.



Aplicaciones prácticas de G-EXO

- Cargas y descargas de equipajes y mercancías en cintas y bodegas
- Tareas repetitivas de elevación o empuje
- Permite adaptarlo fácilmente a diferentes configuraciones espaciales

Beneficios de G-EXO

- Reducción de lesiones musculoesqueléticas
- Incremento de la productividad sin comprometer la salud
- Mejora del entorno ergonómico de trabajo
- Innovación visible y comprometida